



# Αστροφυσική

## Ενότητα # 1 (Εισαγωγική): Εισαγωγή στη Ρευστομηχανική

Νικόλαος Στεργιούλας  
Τμήμα Φυσικής



Ευρωπαϊκή Ένωση  
Ευρωπαϊκό Κοινωνικό Ταμείο



ΥΠΟΥΡΓΕΙΟ ΠΑΙΔΕΙΑΣ & ΘΡΗΣΚΕΥΜΑΤΩΝ, ΠΟΛΙΤΙΣΜΟΥ & ΑΘΛΗΤΙΣΜΟΥ  
ΕΙΔΙΚΗ ΥΠΗΡΕΣΙΑ ΔΙΑΧΕΙΡΙΣΗΣ

Με τη συγχρηματοδότηση της Ελλάδας και της Ευρωπαϊκής Ένωσης



# Άδειες Χρήσης

Το παρόν εκπαιδευτικό υλικό υπόκειται σε άδειες χρήσης Creative Commons.

Για εκπαιδευτικό υλικό, όπως εικόνες, που υπόκειται σε άλλου τύπου άδειας χρήσης, η άδεια χρήσης αναφέρεται ρητώς.



# Χρηματοδότηση

- Το παρόν εκπαιδευτικό υλικό έχει αναπτυχθεί στα πλαίσια του εκπαιδευτικού έργου του διδάσκοντα.
- Το έργο «Ανοικτά Ακαδημαϊκά Μαθήματα στο Αριστοτέλειο Πανεπιστήμιο Θεσσαλονίκης» έχει χρηματοδοτήσει μόνο τη αναδιαμόρφωση του εκπαιδευτικού υλικού.
- Το έργο υλοποιείται στο πλαίσιο του Επιχειρησιακού Προγράμματος «Εκπαίδευση και Δια Βίου Μάθηση» και συγχρηματοδοτείται από την Ευρωπαϊκή Ένωση (Ευρωπαϊκό Κοινωνικό Ταμείο) και από εθνικούς πόρους.



# ΑΣΤΡΟΦΥΣΙΚΗ

## 1- Εισαγωγή στη Ρευστομηχανική

ΝΙΚΟΛΑΟΣ ΣΤΕΡΓΙΟΥΛΑΣ

ΤΜΗΜΑ ΦΥΣΙΚΗΣ  
ΑΡΙΣΤΟΤΕΛΕΙΟ ΠΑΝΕΠΙΣΤΗΜΙΟ ΘΕΣΣΑΛΟΝΙΚΗΣ



16/10/2013

# ΡΕΥΣΤΟΜΗΧΑΝΙΚΗ

- Τα ρευστά περιλαμβάνουν τα αέρια και τα υγρά, ενώ ισχύουν οι ίδιες εξισώσεις και για τα δύο.
- Η ρευστομηχανική περιλαμβάνει τη στατική (χρονικώς ανεξάρτητη ισορροπία) και τη δυναμική των ρευστών (ροές).
- Στην αστροφυσική, ακόμη και νέφη πολύ χαμηλής πυκνότητας μπορούμε να τα αντιμετωπίσουμε ως ρευστά, αρκεί η μέση ελεύθερη διαδρομή  $l$  των σωματιδίων να είναι πολύ μικρότερη της έκτασης  $L$  που καταλαμβάνει το ρευστό:

$$l = \frac{1}{n\sigma} \ll L$$

όπου  $n$  είναι η αριθμητική πυκνότητα των σωματιδίων και  $\sigma$  η ενεργός διατομή για ελαστικές συγκρούσεις.

- Ρευστά, στα οποία μπορούμε να αγνοήσουμε την απώλεια ενέργειας λόγω των εσωτερικών συγκρούσεων (ιξώδες) ονομάζονται ιδανικά.

# ΒΑΣΙΚΕΣ ΜΕΤΑΒΛΗΤΕΣ

- Για ένα ιδανικό ρευστό ενός συστατικού:

$$\rho = mn \rightarrow \text{πυκνότητα μάζας}$$

$$P \rightarrow \text{πίεση}$$

$$e = U/m \rightarrow \text{ειδική εσωτερική ενέργεια}$$

$$\vec{v} \rightarrow \text{διάνυσμα της ταχύτητας}$$

όπου  $m$  είναι η μάζα ενός σωματιδίου. Άρα έχουμε 3 βαθμωτές μεταβλητές και 1 διανυσματική και χρειαζόμαστε αντίστοιχο αριθμό εξισώσεων για να έχουμε πλήρη περιγραφή.

ΣΗΜΕΙΩΣΗ: στη θέση της  $e$  μπορεί να χρησιμοποιηθεί, εναλλακτικά, είτε η ειδική εντροπία,  $s = S/m$  (εντροπία ανά μονάδα μάζας), είτε η θερμοκρασία  $T$ .

# ΚΑΤΑΣΤΑΤΙΚΗ ΕΞΙΣΩΣΗ

- Μία από τις βασικές εξισώσεις που χρειαζόμαστε για την πλήρη περιγραφή είναι η *καταστατική εξίσωση*, δηλ. η σχέση που συνδέει την πίεση με τις άλλες θερμοδυναμικές μεταβλητές. Για ένα ιδανικό ρευστό ενός συστατικού, η πίεση είναι συνάρτηση των άλλων δύο μεταβλητών

$$P = P(\rho, e)$$

(δι-παραμετρική καταστατική εξίσωση).

Η επιλογή μιας συγκεκριμένης καταστατικής εξίσωσης εξαρτάται από το πρόβλημα που προσπαθούμε να επιλύσουμε (διαφορετική για τα διάφορα είδη αστερών) και προκύπτει από τη μικρο-φυσική.

**Βαροτροπικό ρευστό:** Αν  $e = e(\rho)$  ή  $e \approx 0$ , τότε θεωρούμε ότι

$$P = P(\rho)$$

(μονο-παραμετρική καταστατική εξίσωση).

# ΘΕΡΜΟΔΥΝΑΜΙΚΗ

- Η προσθήκη ενός ποσού θερμότητας  $dQ=TdS$  σε ένα ρευστό προκαλεί, κατά ένα μέρος, αύξηση της εσωτερικής του ενέργειας κατά ποσό  $dU$  και, κατά το άλλο μέρος, παραγωγή έργου κατά ποσό  $PdV$ . Οπότε,

$$TdS = dU + PdV$$

*Αδιαβατική ροή:* Αν  $dS=0$ , τότε  $dU=-PdV$ .

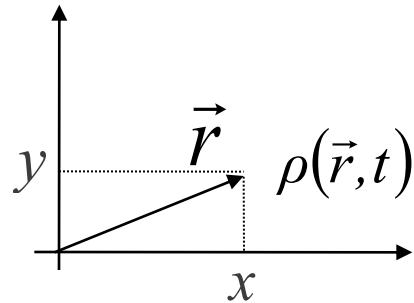
*Ισεντροπική ροή:* Η ομαλή αδιαβατική ροή είναι *ισεντροπική* (ειδάλλως, εάν υπάρχουν κρουστικά κύματα, υπάρχει αύξηση της εντροπίας στην περιοχή του κρουστικού κύματος).

- Για την ισεντροπική ροή, η καταστατική εξίσωση ανάγεται σε μονο-παραμετρική,  $P = P(\rho)$ . Για παράδειγμα, για ένα ιδανικό αέριο, η καταστατική εξίσωση  $P = P(\rho, T) = (\rho/m)k_B T$  (όπου  $k_B$  η σταθερά του Boltzmann) ανάγεται στην  $P = k\rho^\gamma$  (πολυτροπική καταστατική εξίσωση), όπου  $k$  και  $\gamma$  σταθερές, που παίρνουν τιμές ανάλογα με το είδος του αερίου (π.χ.  $\gamma=1$  για ισόθερμο αέριο).



# ΜΕΤΑΒΛΗΤΕΣ EULER

- Οι θερμοδυναμικές μεταβλητές εκφράζονται συναρτήσει του διανύσματος θέσης  $\vec{r}$  και του χρόνου  $t$  σε ένα αδρανειακό σύστημα συντεταγμένων.

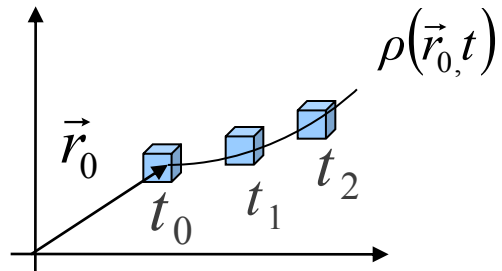


**Τοπική παράγωγος:** Οι χρονικές μεταβολές μιας μεταβλητής του ρευστού μετρώνται τοπικά στο αδρανειακό σύστημα συντεταγμένων:

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} = \frac{\partial \rho}{\partial t} \Big|_{\vec{r}=\text{σταθ}}$$

# ΜΕΤΑΒΛΗΤΕΣ LAGRANGE

- Οι θερμοδυναμικές μεταβλητές εκφράζονται ως προς έναν *κινούμενο στοιχειώδη όγκο*  $dV$ , που ορίζεται από το διάνυσμα θέσης  $\vec{r}_0$  που έχει τη χρονική στιγμή  $t = t_0$ .



Ο στοιχ. όγκος  $dV$  περιλαμβάνει πάντοτε τα *ίδια σωματίδια* και η *τροχιά* του είναι μια μονο-παραμετρική καμπύλη

$$\vec{r} = \vec{r}(\vec{r}_0, t)$$

**Ολική παράγωγος:** Οι χρονικές μεταβολές μιας μεταβλητής του ρευστού μετρώνται ως προς κινούμενο στοιχειώδη όγκο  $dV$ , κατά μήκος της τροχιάς του:

$$\frac{D\rho}{Dt} = \frac{\partial\rho}{\partial t} \Big|_{\vec{r}_0 = \text{σταθ}}$$

# ΤΑΧΥΤΗΤΑ ΤΟΥ ΡΕΥΣΤΟΥ

- Η ταχύτητα του ρευστού ορίζεται σε μεταβλητές Lagrange:

$$\vec{v} = \frac{D\vec{r}}{Dt} = \left. \frac{\partial \vec{r}}{\partial t} \right|_{\vec{r}_0 = \text{σταθ}}$$

- Σχέση μεταξύ ολικής και τοπικής παραγώγου:

Επειδή  $\rho = \rho(\vec{r}, t) \rightarrow \rho = \rho[\vec{r}(\vec{r}_0, t), t]$  βρίσκουμε  
 $\rho = \rho[x(\vec{r}_0, t), y(\vec{r}_0, t), z(\vec{r}_0, t), t]$

$$\left. \frac{\partial \rho}{\partial t} \right|_{\vec{r}_0 = \text{σταθ}} = \left. \frac{\partial \rho}{\partial t} \right|_{\vec{r} = \text{σταθ}} + \left. \frac{\partial \rho}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial t} \right|_{\vec{r}_0 = \text{σταθ}} + \left. \frac{\partial \rho}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial t} \right|_{\vec{r}_0 = \text{σταθ}} + \left. \frac{\partial \rho}{\partial z} \frac{\partial z}{\partial t} \right|_{\vec{r}_0 = \text{σταθ}}$$

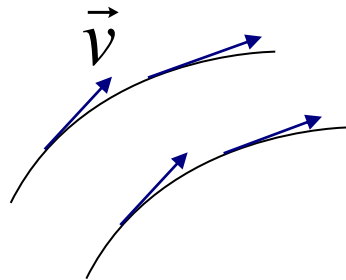
ή 
$$\frac{D\rho}{Dt} = \frac{\partial \rho}{\partial t} + \vec{v} \cdot \vec{\nabla} \rho$$

# ΕΠΙΤΑΧΥΝΣΗ, ΓΡΑΜΜΕΣ ΡΟΗΣ

- Η επιτάχυνση του ρευστού ορίζεται επίσης σε μεταβλητές Lagrange

$$\vec{a} = \frac{D\vec{v}}{Dt} = \frac{\partial\vec{v}}{\partial t} + (\vec{v} \cdot \vec{\nabla})\vec{v}$$

- **Γραμμές ροής:** Σε κάποια συγκεκριμένη χρονική στιγμή  $t=t_0$ , οι γραμμές ροής είναι γραμμές των οποίων το εφαπτόμενο διάνυσμα σε κάθε σημείο τους είναι παράλληλο προς το πεδίο ταχυτήτων  $\vec{v}$ , δηλαδή  $d\vec{r} \parallel \vec{v}$ .



- **Μόνιμη ροή:** Αν μια ροή δεν εξαρτάται από τη χρονική συντεταγμένη  $t$ ,

$$\text{δηλαδή} \quad \frac{\partial\vec{v}}{\partial t} = 0$$

τότε είναι **μόνιμη**, και οι γραμμές ροής συμπίπτουν με τις τροχιές.

# ΣΤΡΟΒΙΛΙΣΜΟΣ, ΔΥΝΑΜΙΚΗ ΡΟΗ

- Ορίζουμε ως το διάνυσμα του στροβιλισμού:

$$\vec{\omega} = \frac{1}{2} \vec{\nabla} \times \vec{v}$$

Για κυκλική κίνηση με γωνιακή ταχύτητα  $\vec{\Omega}$ , η ροή ονομάζεται *σύγχρονη*, εάν

$$\vec{\omega} = \vec{\Omega}$$

- **Δυναμική ροή:** Εάν το πεδίο ταχυτήτων δίνεται από την κλίση μιας βαθμωτής συνάρτησης (δυναμικό)  $\phi$ , η ροή ονομάζεται *δυναμική*

$$\vec{v} = -\vec{\nabla} \phi$$

Τότε: 
$$\vec{\nabla} \times \vec{v} = 0$$

και άρα 
$$\vec{\omega} = 0$$

Δηλαδή, η δυναμική ροή είναι αστρόβιλη, και αντιστρόφως.

# ΔΥΝΑΜΕΙΣ ΜΑΖΑΣ, ΕΠΙΦΑΝΕΙΑΚΕΣ ΔΥΝΑΜΕΙΣ

• **Δυνάμεις μάζας** είναι αυτές που δρουν σε όλη την έκταση του ρευστού (π.χ. βαρύτητα, δύναμη Lorentz κ.λ.π.). Εάν  $\Delta\vec{F}$  η συνισταμένη των δυνάμεων μάζας, τότε ορίζουμε την *πυκνότητα δυνάμεων μάζας* ως

$$\vec{f} = \lim_{m \rightarrow 0} \frac{\Delta\vec{F}}{\Delta m}$$

π.χ. για την περίπτωση της βαρύτητας,  $\vec{f} = \vec{g}$  (επιτάχυνση).

• **Επιφανειακές δυνάμεις:** Σε ένα ιδανικό ρευστό, η πίεση είναι *ισοτροπική* και ασκείται μόνο στην *κάθετη διεύθυνση* προς την επιφάνεια. Σε μια στοιχειώδη επιφάνεια εμβαδού  $dA$ , η *δύναμη* που ασκείται λόγω της πίεσης του ρευστού είναι

$$d\vec{F}_{\varepsilon\pi.} = -P\hat{n}dA$$

(όπου  $\hat{n}$  το μοναδιαίο κάθετο διάνυσμα στην επιφάνεια με φορά προς τα έξω). Ολοκληρώνοντας σε κλειστή επιφάνεια εμβαδού  $A$  που περικλείει όγκο  $V$  και εφαρμόζοντας το θεώρημα Gauss:

$$\vec{F}_{\varepsilon\pi.} = -\int_A P\hat{n}dA = -\int_V \vec{\nabla} P dV$$

# ΔΙΑΤΗΡΗΣΗ ΜΑΖΑΣ (ΕΞΙΣΩΣΗ ΣΥΝΕΧΕΙΑΣ)

- Η μάζα που περικλείεται σε μια χρονική στιγμή  $t$  σε όγκο  $V$  του ρευστού είναι

$$m = \int_V \rho(\vec{r}, t) dV$$

ενώ σε μια άλλη χρονική στιγμή  $t+dt$  ο όγκος έχει μεταβληθεί σε  $V'$ , περικλείοντας μάζα

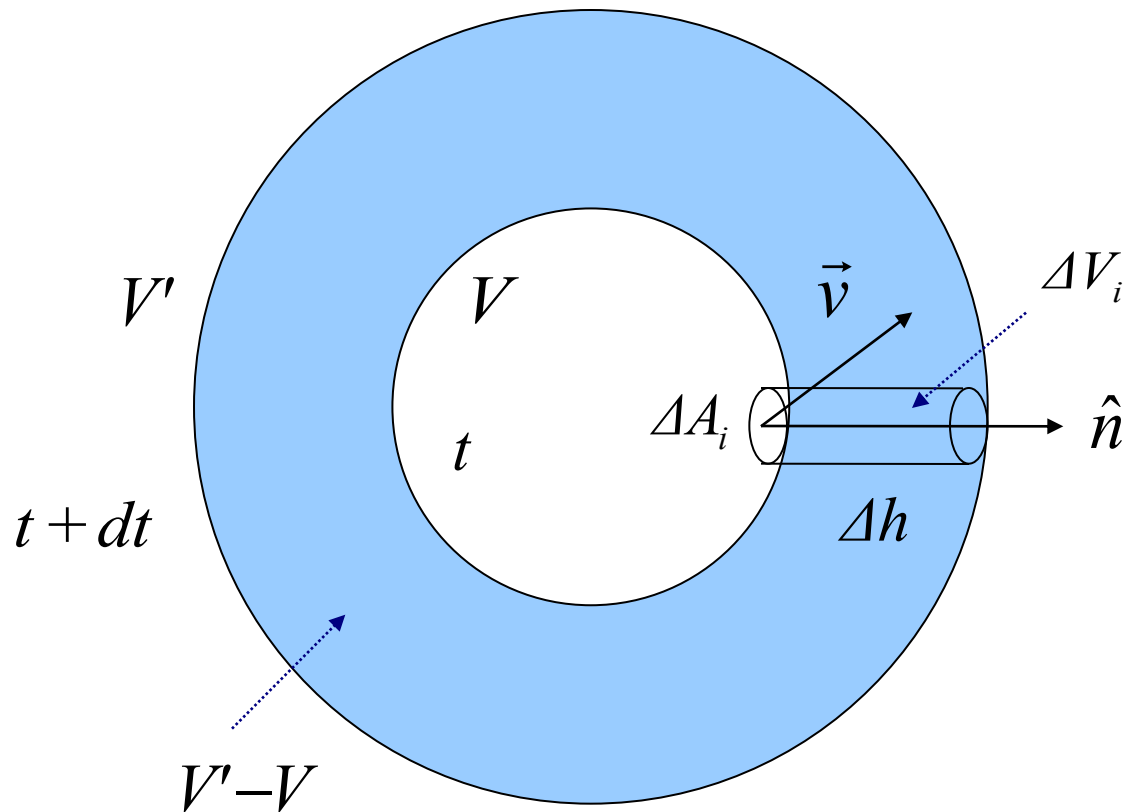
$$m' = \int_{V'} \rho(\vec{r}, t + dt) dV'$$

Εάν ο όγκος  $V'$  περιλαμβάνει το ίδιο σύνολο σωματιδίων με τον όγκο  $V$ , τότε η μάζα διατηρείται και αυτό μπορεί να εκφραστεί ως

$$\frac{Dm}{Dt} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta m}{\Delta t} = 0$$

# ΔΙΑΤΗΡΗΣΗ ΜΑΖΑΣ (ΕΞΙΣΩΣΗ ΣΥΝΕΧΕΙΑΣ)

- Υπολογισμός:





# ΔΙΑΤΗΡΗΣΗ ΜΑΖΑΣ (ΕΞΙΣΩΣΗ ΣΥΝΕΧΕΙΑΣ)

- Υπολογισμός (συνέχεια):

$$\begin{aligned} 0 &= \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\int_{V'} \rho(\vec{r}, t + \Delta t) dV - \int_V \rho(\vec{r}, t) dV}{\Delta t} \\ &= \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{1}{\Delta t} \left[ \int_{V'-V} \rho(\vec{r}, t + \Delta t) dV + \int_V [\rho(\vec{r}, t + \Delta t) - \rho(\vec{r}, t)] dV \right] \\ &= \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \sum_i \rho(\vec{r}, t + \Delta t) \frac{\Delta V_i}{\Delta t} + \int_V \frac{\partial \rho(\vec{r}, t)}{\partial t} dV \end{aligned}$$

όπου το πρώτο ολοκλήρωμα όγκου μετατράπηκε σε άθροισμα κυλινδρικών όγκων

$$\Delta V_i = \Delta A_i \cdot \Delta h = \Delta A_i \cdot (\vec{v} \hat{n} \Delta t)$$

# ΔΙΑΤΗΡΗΣΗ ΜΑΖΑΣ (ΕΞΙΣΩΣΗ ΣΥΝΕΧΕΙΑΣ)

- Υπολογισμός (συνέχεια):

$$0 = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \sum_i \rho(\vec{r}, t + \Delta t) \vec{v} \hat{n} \Delta A_i + \int_V \frac{\partial \rho(\vec{r}, t)}{\partial t} dV$$

$$= \int_A \rho(\vec{r}, t) \vec{v} \hat{n} dA + \int_V \frac{\partial \rho}{\partial t} dV$$

$$= \int_V \vec{\nabla}(\rho \vec{v}) dV + \int_V \frac{\partial \rho}{\partial t} dV$$

$$= \int_V \left[ \vec{\nabla}(\rho \vec{v}) + \frac{\partial \rho}{\partial t} \right] dV$$

όπου χρησιμοποιήσαμε το θεώρημα του Gauss. Σε διαφορική μορφή:

$$\vec{\nabla}(\rho \vec{v}) + \frac{\partial \rho}{\partial t} = 0$$

$$\Rightarrow \frac{D\rho}{Dt} + \rho \vec{\nabla} \vec{v} = 0$$

# ΔΙΑΤΗΡΗΣΗ ΟΡΜΗΣ (ΕΞΙΣΩΣΗ ΚΙΝΗΣΗΣ)

- Η ορμή ενός στοιχειώδους όγκου  $\Delta V$  είναι

$$\Delta \vec{Q} = \Delta m \vec{v} = \rho \vec{v} \Delta V$$

ενώ η ολική ορμή είναι

$$\vec{Q} = \int_V \rho \vec{v} dV$$

Ο δεύτερος νόμος του Νεύτωνα προβλέπει:

$$\vec{F}_{ολ.} = \vec{F}_{μάζ.} + \vec{F}_{επ.} = \Delta m \vec{a} = \frac{D\vec{Q}}{Dt}$$

$$\Rightarrow \int_V \rho \vec{f} dV - \int_A p \hat{n} dA = \frac{D}{Dt} \int_V \rho \vec{v} dV$$

$$\Rightarrow \int_V \rho \vec{f} dV - \int_A \vec{\nabla} P dV = \frac{D}{Dt} \int_V \rho \vec{v} dV$$

# ΔΙΑΤΗΡΗΣΗ ΟΡΜΗΣ (ΕΞΙΣΩΣΕΙΣ ΚΙΝΗΣΗΣ)

- (συνέχεια): Όμως, επειδή ήδη δείξαμε ότι  $Dm/Dt=0$

$$\frac{D}{Dt} \int_V \rho \vec{v} dV = \frac{D}{Dt} \int_V \vec{v} dm = \int_V \frac{D\vec{v}}{Dt} dm = \int_V \rho \frac{D\vec{v}}{Dt} dV$$

κι έτσι

$$\int_V \left[ \rho \vec{f} - \vec{\nabla} P - \rho \frac{D\vec{v}}{Dt} \right] dV = 0$$

Σε διαφορική μορφή:

$$\rho \frac{D\vec{v}}{Dt} = -\vec{\nabla} P + \rho \vec{f}$$

# ΔΙΑΤΗΡΗΣΗ ΕΝΕΡΓΕΙΑΣ

Ένα ρευστό περιέχει μακροσκοπική κινητική ενέργεια καθώς και εσωτερική θερμική ενέργεια. Η πυκνότητα της ενέργειας που έχει το ρευστό είναι

$$E = \varepsilon_{\text{κιν}} + \varepsilon_{\text{εσ}} \Rightarrow E = \frac{1}{2} \rho v^2 + \rho e$$

(όπου χρησιμοποιήσαμε  $\varepsilon_{\text{εσ}} = U/V = (m/V)(U/m) = \rho e$ ).

Η ολική ενέργεια που περικλείεται στον όγκο του ρευστού είναι

$$\int E dV = \int \rho (v^2 / 2 + e) dV$$

Η ενέργεια ενός στοιχειώδους όγκου μπορεί να αλλάζει εξαιτίας:

- του έργου που παράγουν οι δυνάμεις μάζας που ασκούνται,
- του έργου που παράγουν οι επιφανειακές δυνάμεις που ασκούνται,
- της εσωτερικής παραγωγής θερμότητας (π.χ. λόγω θερμοπυρηνικών αντιδράσεων),
- της απώλειας ενέργειας λόγω διάδοσης θερμότητας ή ακτινοβολίας.

# ΔΙΑΤΗΡΗΣΗ ΕΝΕΡΓΕΙΑΣ

Το έργο που παράγεται από μια δύναμη που δρα πάνω σε ένα υλικό σημείο είναι  $\vec{v} \cdot \vec{F}$ . Άρα το έργο που παράγουν οι δυνάμεις μάζας στο ρευστό είναι

$$\int \vec{v} \cdot \rho \vec{f} dV$$

ενώ το έργο που παράγουν οι επιφανειακές δυνάμεις είναι

$$\int \vec{v} \cdot (-P \hat{n}) dA$$

Εάν ορίσουμε ως  $\lambda$  τον ρυθμό παραγωγής εσωτερικής ενέργειας ανά μονάδα μάζας, τότε ο ρυθμός μεταβολής της ολικής ενέργειας λόγω εσωτερικής παραγωγής ενέργειας είναι

$$\int \lambda \rho dV$$

Εάν ορίσουμε ως  $\vec{F}_{\text{θερμ}}$  το διάνυσμα της ροής θερμότητας (θερμότητα που ρέει ανά μονάδα επιφάνειας ανά μονάδα χρόνου), τότε ο ρυθμός μεταβολής της ολικής ενέργειας λόγω ροής θερμότητας είναι

$$\int \vec{F}_{\text{θερμ}} \cdot (-\hat{n}) dA$$

# ΔΙΑΤΗΡΗΣΗ ΕΝΕΡΓΕΙΑΣ

Τελικά, η διατήρηση της ενέργειας εκφράζεται από τη σχέση:

$$\begin{aligned} \frac{D}{Dt} \int_V E dV &= \int_A \rho \vec{v} \cdot \vec{f} dV - \int_A P \vec{v} \cdot \hat{n} dA \\ &+ \int_V \lambda \rho dV - \int_A F_{\theta\epsilon\rho\mu} \cdot \hat{n} dA \end{aligned}$$

Χρησιμοποιώντας τη διατήρηση της μάζας καθώς και το νόμο του Gauss, η παραπάνω σχέση μπορεί εύκολα να γραφεί στην εξής διαφορική μορφή:

$$\rho \frac{D}{Dt} \left( \frac{v^2}{2} + e \right) = \rho \vec{v} \cdot \vec{f} - \vec{\nabla} \cdot (P \vec{v}) + \lambda \rho - \vec{\nabla} \cdot \vec{F}_{\theta\epsilon\rho\mu}$$

Στη συνέχεια, πολλαπλασιάζουμε την εξίσωση κίνησης με την ταχύτητα και την αφαιρούμε από την παραπάνω εξίσωση. Χρησιμοποιώντας και την εξίσωση συνέχειας, τελικά προκύπτει ο διαφορικός νόμος

$$\frac{De}{Dt} = \frac{P}{\rho^2} \frac{D\rho}{Dt} + \lambda - \frac{1}{\rho} \vec{\nabla} \cdot \vec{F}_{\theta\epsilon\rho\mu}$$

# ΤΟ ΠΛΗΡΕΣ ΣΥΣΤΗΜΑ

- Για ένα ιδανικό ρευστό, οι μεταβλητές  $\rho$ ,  $P$ ,  $e$  και  $\vec{v}$  καθορίζονται από το πλήρες σύστημα των εξισώσεων:

$$\rho \rightarrow \frac{D\rho}{Dt} + \rho \vec{\nabla} \cdot \vec{v} = 0 \quad (\text{εξίσωση συνέχειας})$$

$$P \rightarrow P = P(\rho, e) \quad (\text{καταστατική εξίσωση})$$

$$\vec{v} \rightarrow \rho \frac{D\vec{v}}{Dt} = -\vec{\nabla} P + \rho \vec{f} \quad (\text{εξίσωση κίνησης})$$

$$e \rightarrow \frac{De}{Dt} = \frac{P}{\rho^2} \frac{D\rho}{Dt} + \lambda - \frac{1}{\rho} \vec{\nabla} \cdot \vec{F}_{\theta\epsilon\rho\mu} \quad (\text{διατήρηση ενέργειας})$$



# ΒΑΡΟΤΡΟΠΙΚΟ ΡΕΥΣΤΟ

- Εάν το ρευστό είναι βαροτροπικό, ώστε  $P = P(\rho)$ , και  $\vec{F}_{\theta\epsilon\rho\mu}$  με  $\lambda$ , μηδενικά, τότε η ειδική εσωτερική ενέργεια  $e$  συνδέεται άμεσα με τις  $\rho$ ,  $P$  από τον πρώτο νόμο της θερμοδυναμικής, που γίνεται

$$de = \frac{P}{\rho^2} d\rho$$

- Έτσι η ειδική εσωτερική ενέργεια δεν είναι πλέον ελεύθερη μεταβλητή και το πλήρες σύστημα για τις  $\rho$ ,  $P$  και  $\vec{v}$  είναι:

$$\rho \rightarrow \frac{D\rho}{Dt} + \rho \nabla \vec{v} = 0 \quad (\text{εξίσωση συνέχειας})$$

$$P \rightarrow P = P(\rho) \quad (\text{καταστατική εξίσωση})$$

$$\vec{v} \rightarrow \rho \frac{D\vec{v}}{Dt} = -\vec{\nabla} P + \rho \vec{f} \quad (\text{εξίσωση κίνησης})$$

$$e \rightarrow \frac{De}{Dt} = \frac{P}{\rho^2} \frac{D\rho}{Dt} + \lambda - \frac{1}{\rho} \vec{\nabla} \vec{F}_{\theta\epsilon\rho\mu} \quad (\text{διατήρηση ενέργειας})$$



# Τέλος Ενότητας

Επεξεργασία: Νικόλαος Τρυφωνίδης  
Θεσσαλονίκη, 31 Μαρτίου 2014



Ευρωπαϊκή Ένωση  
Ευρωπαϊκό Κοινωνικό Ταμείο



ΥΠΟΥΡΓΕΙΟ ΠΑΙΔΕΙΑΣ & ΘΡΗΣΚΕΥΜΑΤΩΝ, ΠΟΛΙΤΙΣΜΟΥ & ΑΘΛΗΤΙΣΜΟΥ  
ΕΙΔΙΚΗ ΥΠΗΡΕΣΙΑ ΔΙΑΧΕΙΡΙΣΗΣ

Με τη συγχρηματοδότηση της Ελλάδας και της Ευρωπαϊκής Ένωσης



ΕΣΠΑ  
2007-2013  
πρόγραμμα για την ανάπτυξη  
ΕΥΡΩΠΑΪΚΟ ΚΟΙΝΩΝΙΚΟ ΤΑΜΕΙΟ

